

华成三轴电控与台达伺服驱动器AB的连接

三五轴控制板端子接口			台达伺服驱动器ASDA-B2接口			参数设定		
引脚号	信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明	P1-00	外部脉冲列输入形式设定	1
10	P+	正转脉冲输出	43	PULSE	指令脉冲输入1	P1-01	控制模式及控制指令输入源	0或100（反转）
11	P-		41	/PULSE		P1-03	检出器脉冲输出极性设定	0或10（反转）
13	S+	反转脉冲输出	36	SIGN	指令脉冲输入2	P2-10	伺服使能	101或001（调节参数需先将伺服使能关闭）
14	S-		37	/SIGN		P1-44	电子齿轮比分子	16
2	A+	A相反馈脉冲输入	21	OA	编码器A相脉冲输出	P1-45	电子齿轮比分母	1
3	A-		22	/OA		P2-21	刹车选择	108
4	B+	B相反馈脉冲输入	25	OB	编码器B相脉冲输出	P2-15		0
5	B-		23	/OB		P2-16		0
6	Z+	Z相反馈脉冲输入	50	OZ	编码器C相脉冲输出	P2-17		0
7	Z-		24	/OZ		P1-46	反馈脉冲数	12500

1	+24V	+24V电源	11	COM+	外部DC24V电源+
9	0V	24V电源地	45, 47, 49, 27, 26	COM-	外部DC24V电源-
			27	ALRM-	和45脚(COM-)短接
15	ALRM	伺服驱动器报警	28	ALRM+	伺服驱动器报警
8	SON	伺服使能	9	SON	伺服使能
12	BARKE	刹车	1	D04+	刹车
			26	D04-	和45脚(COM-)短接